



PULSADOR RF

SMART

(15 CANALES)

MANUAL DE CONFIGURACIÓN PULSADOR RF SMART (15 CANALES)

Correo electrónico:
info@motoresypersianas.com

Tel.: +34 93 100 59 75
+34 91 091 76 89

Dirección: C. Ferrocarrils Catalans 43, local. 08038 Barcelona

CARACTERÍSTICAS DEL SENSOR

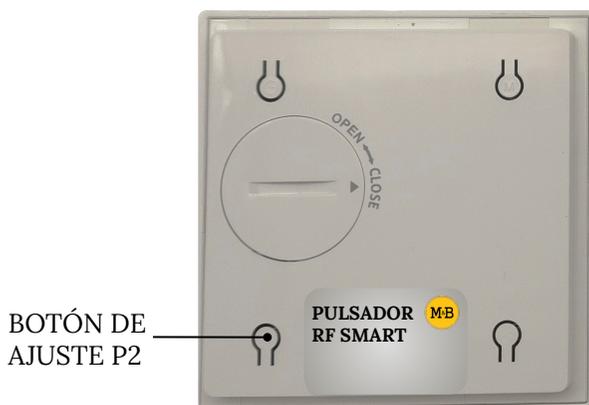


Parte frontal

Especificaciones técnicas

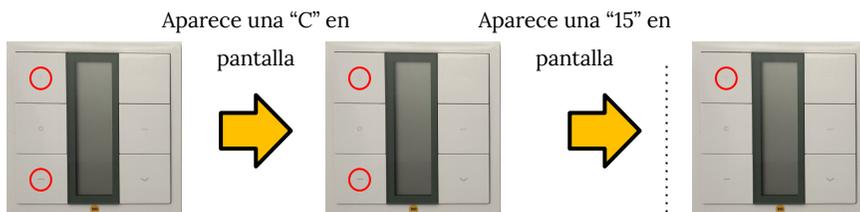
Batería: 3V DC (CR2430)	Potencia por cada pulso: 10mW	Radiofrecuencia: 433.05~434.79 MHz
Temperatura de trabajo: -10°C ~ 50 °C	Rango de uso: 200 metros en exterior, 35 en interior	
Vida útil de la batería: > 2 años		

Parte trasera



NOTA: Todas las imágenes y operaciones expuestas en este manual están realizadas en el canal 1. Para configurar el canal 2 únicamente tiene que seguir el mismo proceso deseado en los botones relacionados al canal 2.

ESTABLECER EL NÚMERO DE CANALES DEL PULSADOR



Pulse el botón "CANAL -" y el botón "CANAL +" a la vez en el pulsador

Pulse y mantenga pulsado el botón "CANAL -" y el botón "CANAL +" a la vez en el pulsador



0



Pulse el botón "CANAL -" o el botón "CANAL +" para seleccionar el número de canales deseado

Aparece una "o" en pantalla

!NÚMERO DE CANALES ESTABLECIDO!



Pulse el botón "PARAR" y en el pulsador para confirmar el número de canales.

NOTA: No deben pasar más de 3 segundos entre pasos, si esto ocurre el motor volverá a su configuración inicial.

PROGRAMACIÓN DEL PRIMER PULSADOR AL MOTOR ¡(MOTOR UNIDIRECCIONAL)!

CASO 1: EL MOTOR TIENE UN BOTÓN DE AJUSTE EN LA ANTENA



Pulse el botón de ajuste del motor (el motor pita)



Pulse el “**BOTÓN DE AJUSTE P2**” en el pulsador (el motor pita)



Pulse el “**BOTÓN DE AJUSTE P2**” en el pulsador (el motor pita)



**¡EL PULSADOR
HA SIDO
ENLAZADO CON
ÉXITO!**

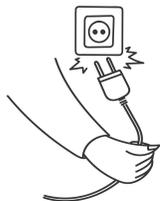


Pulse “**SUBIR**” en el pulsador (el motor pita varias veces)

NOTA: No deben pasar más de 3 segundos entre pasos, si esto ocurre el motor volverá a su configuración inicial.

PROGRAMACIÓN DEL PRIMER PULSADOR AL MOTOR ¡(MOTOR UNIDIRECCIONAL)!

CASO 2: EL MOTOR NO TIENE UN BOTÓN DE AJUSTE ESPECÍFICO



Deje el motor sin corriente durante unos 10 segundos.



Conecte la corriente al motor (el motor responde con un pitido largo).



Pulse el **"BOTÓN DE AJUSTE P2"** en el pulsador (el motor pita)



¡EL PULSADOR HA SIDO ENLAZADO CON ÉXITO!



Pulse **"SUBIR"** en el pulsador (el motor pita varias veces)



Pulse el **"BOTÓN DE AJUSTE P2"** en el pulsador (el motor pita)

NOTA: No deben pasar más de 3 segundos entre pasos, si esto ocurre el motor volverá a su configuración inicial.

Es importante que al dejar el motor sin corriente, no lo haga desde el PIA ya que, en caso de tener más motores también haría el corte de alimentación en dichos motores y podrían haber errores de programación al enlazar el emisor.

PROGRAMACIÓN DEL PRIMER PULSADOR AL MOTOR ¡(MOTOR BIDIRECCIONAL)!



Deje el motor sin corriente durante unos 10 segundos.



Conecte la corriente al motor (el motor responde con un pitido largo).



Pulse el botón “**PARAR**” hasta que el motor reaccione con un pequeño movimiento

NOTA: No deben pasar más de 3 segundos entre pasos, si esto ocurre el motor volverá a su configuración inicial.

Es importante que al dejar el motor sin corriente, no lo haga desde el PIA ya que, en caso de tener más motores también haría el corte de alimentación en dichos motores y podrían haber errores de programación al enlazar el emisor.

AÑADIR MÁS PULSADORES/EMISORES AL MOTOR

**PULSADOR
PREVIAMENTE
ENLAZADO**



**PULSADOR
PREVIAMENTE
ENLAZADO**



PULSADOR NUEVO



Pulse el **“BOTÓN DE AJUSTE P2”** en un pulsador previamente enlazado (el motor pita)

Pulse de nuevo el **BOTÓN DE AJUSTE P2”** en el pulsador previamente enlazado (el motor pita)

Pulse el **“BOTÓN DE AJUSTE P2”** en el nuevo pulsador que desea enlazar

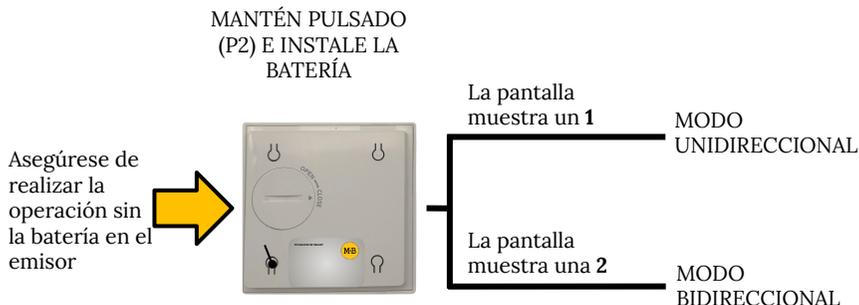


**¡EL
PULSADOR
HA SIDO
ENLAZADO
CON ÉXITO!**



NOTA: No deben pasar más de 3 segundos entre pasos, si esto ocurre el motor volverá a su configuración inicial.

CAMBIAR ENTRE LOS MODOS UNIDIRECCIONAL Y BIDIRECCIONAL



Anotación: El modo predeterminado de fábrica es el modo bidireccional.

BLOQUEAR Y DESBLOQUEAR EL EMISOR

Pulse y mantenga pulsado el botón "PARAR" más de 15s



Anotación: Cuando el emisor está bloqueado, el motor no podrá ser operado por ninguna acción realizada en dicho emisor. El emisor viene desbloqueado de fábrica.

MODO DE ESCANEEO

El Pulsador RF Smart de 15 canales cuenta con un modo de escaneo inteligente, apto únicamente si está en modo bidireccional y para motores bidireccionales, que nos permite comprobar en qué canal está cada motor. En caso de que, tras 90 segundos, el pulsador no encuentre ningún motor, se saldrá automáticamente del modo de escaneo.



Conecte la corriente los motores que quiere escanear.

Pulse el botón **"P2"** y el botón **"PARAR"** a la vez en el pulsador



El pulsador va a escanear al siguiente motor



Pulsa **"CANAL +"** por 2s



El pulsador vuelve al último motor escaneado



Pulsa **"CANAL -"** por 2s

El pulsador empieza a escanear, hasta encontrar el primer motor. Una vez escaneado el canal se mostrará en pantalla. Puedes cambiarlo de canal con los botones **"CANAL -"** y **"CANAL +"**

SALIR DEL MODO DE ESCANEEO

MÉTODO 1: EL PULSADOR HA ESCANEADO EL MOTOR O ESTÁ ESCANEANDO



Pulse el botón “P2” y el botón “PARAR”
a la vez en el pulsador para salir del
modo de escaneo

MÉTODO 2: EL PULSADOR ESTÁ ESCANEANDO



Pulse y mantenga pulsado el botón
“CANAL +” por 2s para salir del modo
de escaneo

ADVERTENCIAS

PELIGRO DE INGESTIÓN: Este producto contiene una pila de botón removible.

1. Retire e inmediatamente recicle o deseche las pilas usadas de acuerdo con la normativa local y manténgalas fuera del alcance de los niños. NO tire las pilas a la basura doméstica ni las incinere.
2. Incluso las pilas usadas pueden causar lesiones graves o la muerte.
3. Llame a un centro de toxicología local para obtener información sobre el tratamiento.
4. Las pilas no recargables no deben recargarse.
5. No fuerce la descarga, recargue, desmonte, caliente a más de (40°C) o incinere las pilas. De lo contrario, podrían producirse lesiones debido a ventilación, fugas o explosión que provocan quemaduras químicas.
6. Asegúrese de que las pilas están instaladas correctamente según polaridad (+ y -).
7. No mezcle pilas nuevas y usadas, ni diferentes marcas o tipos de pilas alcalinas, de carbono-zinc o recargables.
8. Retire e inmediatamente recicle o deseche las pilas de equipos que no se utilicen durante un periodo prolongado de acuerdo con la normativa local.
9. Asegure siempre completamente el compartimento de las pilas. Si el compartimento de las pilas no está bien cerrado, deje de utilizar el producto, retire las pilas y manténgalas fuera del alcance de los niños.
10. El emisor no puede exponerse a la humedad ni recibir golpes fuertes, de lo contrario la vida útil del emisor se verá afectada.
11. Si el emisor no es tan sensible o el alcance de la radio se acorta, compruebe si es necesario cambiar la batería.



- Batería colocada internamente por la parte posterior.
- Una de las razones por las que puede no funcionar, puede ser la batería. Asegúrese que el pulsador tiene batería mientras lo está utilizando.
- Tiene un imán en la parte posterior, que permitirán al mando sujetarse a alguna superficie metálica (además de la plataforma que lleva incorporada).
- No usar en lugares con mucha humedad.
- Realice SIEMPRE las pruebas y calibración de los finales de carrera con el motor introducido dentro del eje de la persiana, en el caso contrario, el motor nunca parará de girar, a no ser que se pulse STOP.
- Además es posible que no gire en alguno de los dos sentidos.
- Se debe dar corriente ÚNICAMENTE al motor que se desea programar, en caso contrario, es muy probable que se programen TODOS los motores de la misma forma, así que deberá desprogramar los mandos y volverlos a programar.

The image features a central white circle containing a yellow circle with the letters 'M&B' in black. The background is split diagonally from the top-left to the bottom-right, with black on the upper-left and yellow on the lower-right. The white circle is centered on the diagonal line.

M&B